

# 高度インテリジェントロボットハンドによる自動箱詰めの実現

プラットフォーム名：リアルハプティクス応用農作業機器研究開発プラットフォーム  
コンソーシアム名：農作業用ハンドリング機器研究コンソーシアム  
代表機関名：シブヤ精機株式会社

## 計画の概要

- リアルハプティクス技術を活用することで、高度な物体適応性能を有し、サイズ・糖度・硬度を判定可能なロボットハンドを開発する
- 軟弱で形状が複雑で、従来のロボットでは対応が難しかった青果物（イチゴやトマト・モモ等）の選果・箱詰め作業を自動化・省力化する
- これによって実現される新たな高付加価値生産システムを商品化し、事業展開する

## 研究計画概要図

