

令和7年度補正予算「スマート農業技術の開発・供給に関する事業」採択課題一覧

(1) 重点課題対応型研究開発 (民間事業者対応型)

(課題 ID 順)

| 課題 ID | 研究課題名 | 研究代表機関名 |
|----------|---|-------------------------|
| 26253018 | ロボット×Internet of Plants (IoP) による省力・多収化イノベーションを実現する次世代イチゴ生産 | 国立研究開発法人農業・食品産業技術総合研究機構 |
| 26253029 | 施設野菜であるトマト(ミニ・中玉・大玉)に対して、AI・ロボティクス技術を活用した「栽培管理作業の自動化」に関する研究開発 | i n a h o 株式会社 |
| 26253055 | 哺育育成牛における健全な発育と管理省力化を両立させる体調不良個体 AI 検出を含む健康・発育管理システムの開発 | 古河電気工業株式会社 |
| 26253081 | 乗用畝立てマルチ同時かんしよ移植機の開発による移植作業の省力化 | 国立研究開発法人農業・食品産業技術総合研究機構 |
| 26253115 | AI を活用した果樹類の自動受粉ならびに生育診断技術の開発 | 国立大学法人鳥取大学 |
| 26253226 | マルチモーダル AI による豚疾病兆候の非接触検知システムの研究開発 | 株式会社 E c o - P o r k |
| 26253238 | 局所制御技術および水熱源ヒートポンプによる省エネ化・高付加価値化 | ホルトプラン合同会社 |
| 26253254 | ドローン直播とウォーターレベリングによる水稻栽培効率化の研究開発 | 株式会社オプティム |
| 26253276 | 施設きゅうり収穫ロボットの栽培管理オプション(下葉かき・摘果)による栽培管理作業の省力化に係る研究開発 | A G R I S T 株式会社 |
| 26253279 | 自律走行型豚舎自動洗浄ロボットによる豚舎洗浄の省力化に係る研究開発 | 国立大学法人鹿児島大学 |

(2) 低コスト・小型化等現場ニーズ即応型開発

(課題 ID 順)

| 課題 ID | 研究課題名 | 研究代表機関名 |
|----------|---|--------------------------|
| 26252162 | スマートな放牧みまもり：中山間地域で「放牧地へ行く」を減らす | 国立研究開発法人農業・食品産業技術総合研究機構 |
| 26252935 | 中小規模酪農家、繋ぎ飼い飼養向け新規小型餌寄せロボットの開発と実証 | リックス株式会社 |
| 26252974 | 微地形に基づく明渠の施工支援技術の開発 | 国立研究開発法人農業・食品産業技術総合研究機構 |
| 26253011 | 産業用ドローンと独自アタッチメントにより被覆資材の被覆及び除去の省力化に係る研究開発 | A u t o C o v e r 株式会社 |
| 26253014 | 中山間地域における水稻乾田直播および露地野菜等での薬剤散布作業の省力化に資するロボット「フィールドスプレーヤー」の研究開発 | 株式会社 F i e l d W o r k s |
| 26253111 | 傾斜地果樹園における葉裏等への精密な農薬散布ロボットの研究開発 | 国立大学法人香川大学 |
| 26253147 | 油圧式チェックチェーンによる除草・播種の高精度化技術の開発 | 国立大学法人筑波大学 |
| 26253163 | 露地野菜の生育・出荷予測に基づく全国対応需給マッチングシステムの開発 | 国立研究開発法人農業・食品産業技術総合研究機構 |
| 26253218 | 果樹園に低コストで導入可能な TagSLAM 技術を活用した汎用自動走行ロボットの開発 | 山陽小野田市立山口東京理科大学 |
| 26253230 | 施設栽培における防除作業の省力化のための自律走行農薬散布機の研究開発 | 学校法人明治大学 |
| 26253242 | 高冷地における傾斜地対応の自律走行型畝間除草ロボットの研究開発 | 株式会社レグミン |

(3) 技術改良・新たな栽培方法の確立の促進

(課題 ID 順)

| 課題 ID | 研究課題名 | 研究代表機関名 |
|----------|--|-------------------------|
| 26251735 | 衛星通信 GPS タグによる放牧牛の位置・発情等の生体情報取得と飼養管理の省力化を実現する放牧統合管理システムの開発 | 株式会社ロジカ |
| 26252923 | 群飼養下乳牛の位置探索、発情検知および疾病検知を可能とする低コストな映像モニタリングシステムの開発 | 国立研究開発法人農業・食品産業技術総合研究機構 |
| 26253027 | 蒸散量センサー・圃場計測ドローン連携による果樹園地の灌水最適化と単位面積当たり収量向上を通じた付加価値創出 | 学校法人 東京農業大学 |
| 26253072 | AI を活用した種ばれいしょ異常株抜取り支援システムの実用化開発 | 国立研究開発法人農業・食品産業技術総合研究機構 |
| 26253136 | 多品目果実に対応可能な画像AI の効率的構築とエッジ実装によるスマート農業技術の開発 | 国立大学法人 東海国立大学機構 岐阜大学 |
| 26253141 | イチゴ選別パック詰めロボットの選果データを有効活用した栽培管理の最適化と高品質省力化を達成するスマート出荷体系の構築 | 公立大学法人秋田県立大学 |
| 26253203 | 空隙耐性を持ち、長期間安定して測定が可能な土壌水分センサの円滑な産地への供給のための省力化実証および改良 | 株式会社センシフィア |

(4) 先行的研究開発支援

(課題 ID 順)

| 課題 ID | 研究課題名 | 研究代表機関名 |
|----------|--|------------|
| 26252874 | 側溝清掃ロボットシステムによる農業用水路等清掃の省力化に関する研究開発 | 石川工業高等専門学校 |
| 26253185 | れんこんに関するスマート農場システムの開発 | 石川工業高等専門学校 |
| 26253249 | 馬用ウェアラブル端末およびアプリを用いた馬の飼養管理の省力化に係る研究開発 | 旭川工業高等専門学校 |
| 26253264 | キャベツなどの野菜苗の全自動移植機への実装を可能とする苗質判定システムの開発 | 阿南工業高等専門学校 |

以上