

令和6年度補正予算「スマート農業技術の開発・供給に関する事業」採択課題一覧

重点課題対応型研究開発（民間事業者対応型）

課題 ID	研究課題名	研究代表機関名
24132114	大規模生産農場に向けたカボチャ機械収穫に適した品種の選定及びカボチャ AI 収穫ロボットの開発	北見工業大学
24132410	有機農業に資する除草及び害虫防除を実現する可視光半導体レーザーを使った自律走行型除草・害虫防除ロボットの研究開発	フタバ産業株式会社
24132345	ししとうの完全自動化装置及び管理クラウドシステムによる生産性向上の研究開発	TOPPANデジタル株式会社
24132000	かんきつの自動収穫ロボットによる収穫作業の省力化に係る研究開発	三重大学
24132292	ブドウ栽培の自動化に関する研究開発	東京大学
24132293	リンゴの自動収穫・摘果ロボットに関する研究開発	東京大学
24132374	摘果・収穫・自動運搬ロボットによる急傾斜かんきつ園の人ーロボット協働型農業システムの開発	愛媛大学
24132401	傾斜地の柑橘防除や、センシング結果に連動した可変施肥等の国産大型ドローンによる作業の省力化に係る研究開発	株式会社NTT e-Drone Technology
24132218	堆肥化ロボット（自律駆動ホイールローダ）の実証開発	国立研究開発法人農業・食品産業技術総合研究機構
24132129	受粉ドローンと害虫防除ロボットのための自動制御技術の開発と普及	日本工業大学

現場ニーズ対応型研究

課題 ID	研究課題名	研究代表機関名
24132208	傾斜地での自動草刈や露地野菜の自動防除を目的とした電動農機の開発	京都大学
24132241	畦畔（特に中畔）の電動式自動走行スマート刈り機の開発	東京大学
24132217	トウガラシ収穫ロボット（イチゴ兼用）開発～中山間地ハウス果菜類へ展開～	京都府農林水産技術センター農業分野
24132131	追従運搬車の社会実装に向けた課題解決に関する研究	株式会社城南製作所
24132239	GNSS による位置精度が低い環境下で安定して自律走行可能な自律走行草刈機の開発	W o r k a u t o 株式会社
24132423	中山間地域の運搬作業を省力化するエンジンクローラ自動運搬車の開発	東洋大学
24132227	最適灌水プログラムに基づくサトウキビスマート灌水システムの開発	摂南大学
24132351	中山間地域における水管理自動化に係る研究開発	株式会社ほくつう

技術改良・新たな栽培方法の確立の促進

課題 ID	研究課題名	研究代表機関名
24132082	水稲有機栽培における自動抑草ロボットを核とした省力安定多収栽培技術の開発および実証	国立研究開発法人農業・食品産業技術総合研究機構
24132202	露地野菜・畑作用自動草刈・防除ロボットによる農作業の省力化に係る研究開発	株式会社F i e l d W o r k s
24132422	ブロッコリー選別自動収穫機の性能と運用性の向上及び収穫性能に適合した栽培方法の確立	プロダクトソリューションエンジニアリング株式会社
24132155	国産花粉の安定供給を可能にするスマート農業技術の開発と社会実装体制の確立	鳥取大学
24131980	大豆干ばつ予測システムの開発	国立研究開発法人農業・食品産業技術総合研究機構

以上