

ロボット農機検査 同一型式・別型式判定要領 Ver1.0

異なる項目		判定	備考
農機の種類		別型式	
ほ場の種類		同一型式	水田・畑等
対象作物		同一型式	
主な作業		都度判断	同一型式：乗トラ（移動走行、耕うん、整地、施肥、播種）、自脱コン（移動走行、刈取、脱穀、排わら処理）、田植機（移動走行、移植）等 都度判断：追加の作業がある場合はその内容によって判断する。
衛星測位情報（GNSS）		同一型式	対応衛星（GPS、GLONASS、みちびき等） 測位形式（単独、D-GNSS、RTK-GNSS等） 補正方式（Ntrip、VRS、RRS等） 精度 受信機・アンテナ型式
姿勢計測		同一型式	計測器（慣性計測装置（IMU）、傾斜計等） IMU、傾斜計等型式
位置算出に用いる計測器の組合せ		別型式	GNSS、GNSS+IMU、GNSS+傾斜計、GNSS+GNSS等
位置算出精度		同一型式	
速度算出に用いる計測器の組合せ		別型式	計測器（GNSS、GNSS+IMU、車軸回転速度計等）
速度算出精度		同一型式	
通信規格（入力側）		別型式	通信規格（CAN、UART、RS232C等） ※自動運転に必要な機器の通信に限る
自動運転可能な作業速度		同一型式	
自動運転経路作成に必要な情報		別型式	ほ場形状、その他（基準線位置等）
自動運転経路作成方式		別型式	経路を矩形でのみ作成する方式と経路を矩形以外でも作成する方式
自動運転経路設定		同一型式	隣接耕、回り耕、往復刈、周り刈等
自動運転に必要な装置		同一型式	かじ取り装置 電算装置（メインコントローラー）型式 モニター型式 舵角センサ型式 電子制御ユニット（ECU）型式 自動モード・手動モード切替装置 自動運転状態を表す表示器（3色灯、積層灯等）
人・障害物検出機能	人・障害物検出装置の種類	別型式	LiDAR、超音波、カメラ方式等、 AI処理の有無を含む
	人・障害物検出装置の性能	同一型式	検出距離・検出範囲
	警告・危険領域の設定方式	別型式	時間・距離
	警告領域・危険領域の範囲	別型式	
	人・障害物検出装置の警告領域における警告	同一型式	警告方法、警告装置
	警告領域における挙動	別型式	減速等
	危険領域における挙動	別型式	エンジン停止
	走行停止時の自動制動機能の有無 作用部停止時の自動制動機能の有無	別型式 別型式	
自動運転停止機能	自動運転停止の条件	別型式	GNSS情報遮断、経路・作業領域逸脱等
	自動運転停止時の挙動	別型式	・エンジン停止 ・走行停止&作用部停止 ・走行停止&作用部非停止
	走行停止時の自動制動機能の有無	別型式	
	作用部停止時の自動制動機能の有無	別型式	
遠隔操作装置	遠隔操作装置の機能	同一型式	
	監視補助装置の有無	同一型式	
	本機と遠隔操作装置間の通信遮断時の挙動	別型式	・エンジン停止 ・走行停止&作用部停止 ・走行停止&作用部非停止
	走行停止時の自動制動機能の有無	別型式	
	作用部停止時の自動制動機能の有無	別型式	

自動化農機検査 同一型式・別型式判定要領 Ver1.0

異なる項目		判定	備考
農機の種類		別型式	
ほ場の種類		同一型式	水田・畑等
対象作物		同一型式	
主な作業		都度判断	同一型式：乗トラ（移動走行、耕うん、整地、施肥、播種）、自脱コン（移動走行、刈取、脱穀、排わら処理）、田植機（移動走行、移植）等 都度判断：追加の作業がある場合はその内容によって判断する。
衛星測位情報（GNSS）		同一型式	対応衛星（GPS、GLONASS、みちびき等） 測位形式（単独、D-GNSS、RTK-GNSS等） 補正方式（Ntrip、VRS、RRS等） 精度 受信機・アンテナ型式
姿勢計測		同一型式	計測器（慣性計測装置（IMU）、傾斜計等） IMU、傾斜計等型式
位置算出に用いる計測器の組合せ		別型式	GNSS、GNSS+IMU、GNSS+傾斜計、GNSS+GNSS等
位置算出精度		同一型式	
速度算出に用いる計測器の組合せ		別型式	計測器（GNSS、GNSS+IMU、車軸回転速度計等）
速度算出精度		同一型式	
通信規格（入力側）		別型式	通信規格（CAN、UART、RS232C等） ※自動運転に必要な機器の通信に限る
自動運転可能な作業速度		同一型式	
自動運転経路作成に必要な情報		別型式	ほ場形状、その他（基準線位置等）
自動運転経路作成方式		別型式	経路を矩形でのみ作成する方式と経路を矩形以外でも作成する方式
自動運転経路設定		同一型式	隣接耕、回り耕、往復刈、周り刈等
自動運転の進行方向		同一型式	前進、前後進
自動運転経路		別型式	直進、直進+旋回
畦畔認識機能		別型式	
自動運転に必要な装置		同一型式	かじ取り装置 電算装置（メインコントローラー）型式 モニター（表示のみ）型式 舵角センサ型式 電子制御ユニット（ECU）型式 自動・手動切替装置（専用操作装置、汎用操作装置、モニター上ボタン等） 自動運転状態を表す表示器（ランプ、自動・手動切替装置自体の表示、モニター上の表示等） 注意喚起・警報装置（ブザー音、音声ガイダンス）
モニター（表示のみ）の有無		別型式	自車位置や自動運転に関する情報を表示するモニター
手動操舵優先機能	手動操舵優先の条件	同一型式	操舵装置の角度、角速度、トルク等
	手動操舵優先時の挙動	別型式	走行継続、走行停止、作用部停止、エンジン停止
	走行停止時の自動制動機能の有無	別型式	
	作用部停止時の自動制動機能の有無	別型式	
自動運転解除機能	自動運転解除の条件	同一型式	操舵以外の操作装置やGNSS情報遮断、経路・作業領域逸脱等
	自動運転解除時の挙動	別型式	走行継続、走行停止、作用部停止、エンジン停止
	走行停止時の自動制動機能の有無	別型式	
	作用部停止時の自動制動機能の有無	別型式	
運転者検出機能	運転者検出機能の有無	別型式	
	運転者不在時の挙動	別型式	走行継続、走行停止、作用部停止、エンジン停止
	走行停止時の自動制動機能の有無	別型式	
	作用部停止時の自動制動機能の有無	別型式	