

高精度直進作業アシスト装置現地セミナー

## 営農現場における 高精度直進作業アシスト装置の 導入効果

農事組合法人 アグリサポート獅子目 北郷 久幸

### 経営の概況

サツマイモ専作経営	15ha
○澱粉原料用	シロユタカ 7 ha
○焼酎原料用	コガネセンガン 7 ha
○加工原料用	アヤムラサキ 1 ha

### 作業受託（アグリサポート獅子目）

代かき・・・20ha

田植え・・・20ha

稲刈り・・・30ha

5月は大忙し

以前は

平成16年 葉たばこ減反、サツマイモ7ha

その後 葉たばこ廃作、サツマイモ10ha+ダイコン1ha

平成24年から、サツマイモ専作に

## 機械装備

トラクタ 90馬力(耕耘, 耕うん用) … ロータリ, プラウ, サブソイラ  
60馬力(耕うん用)… ロータリ  
20馬力(畦立用)… 1畦用畦立マルチャ  
ポテトハーベスター(GZ650)

## 労働力

自家労力…本人, 妻  
常時雇用…男性2人  
臨時雇用…女性5人(4~5月: 苗取り, 植付)

## 1畦用畦立マルチャ





## 2畦用畦立てマルチヤ(2014年)



2畦用畦立てマルチャ(2015年)



## 直進作業アシスト装置の導入効果

◎自分の作業負担(疲労)が大きく減った

◎作業中の異変(肥料がでていない、マルチが切れた)にすぐ気づく  
→補助者が走って追いかけなくていい

○畦が曲がらず、行程間隔が揃う

○セミクローラで雨上がりも作業できた

× 畦あわせが難しい、切り返しが必要←2畦用でトラクタが大きい

× マーカーが張り出し、旋回に気を使う

## 市販化へ向けた期待と要望

○雇用者にオペレータを任せられる 2台のトラクタを同時稼働

耕耘 → 畦立て → 枕地耕耘 → 枕地畦立て → 次の畑へ移動  
ロータリ マルチャ ロータリ マルチャ

○2.2km/hで作業が可能(1畦マルチャ並み)

●操舵モータの操作が煩わしい

●マーカーの強度は上がったが、動きが遅い

●アシスト装置導入のためのアシストが欲しい